

Exercice 1:

Partie A:

1) Soient a et b des nombres réels.

La fonction f est définie sur $[0 ; +\infty[$ par: $f(x) = \frac{a}{1+e^{-bx}}$

La courbe passe par le point A (0 ; 0,5) : $f(0) = 0,5 \Leftrightarrow \frac{a}{1+e^0} = \frac{a}{2} = \frac{1}{2} \Leftrightarrow a = 1$

2) La fonction f est dérivable sur $[0 ; +\infty[$

(forme $\frac{1}{u}$ dérivée $-\frac{u'}{u^2}$)

$$f(x) = \frac{a}{1+e^{-bx}} = a \times \left(\frac{1}{1+e^{-bx}} \right) \quad \begin{cases} u(x) = 1+e^{-bx} \\ u'(x) = -b e^{-bx} \end{cases}$$

$$f'(x) = a \times \left(\frac{-(-b e^{-bx})}{(1+e^{-bx})^2} \right) = \frac{a b e^{-bx}}{(1+e^{-bx})^2}$$

Comme $a = 1$ on a: $f'(x) = \frac{b e^{-bx}}{(1+e^{-bx})^2}$

3) La tangente à la courbe au point d'abscisse $x_0 = 0$ est la droite (A B) d'équation $y = mx + p$

La droite (A B) a pour coefficient directeur: $m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{1 - 0,5}{10 - 0} = \frac{0,5}{10} = \frac{1}{20} = 0,05$

Le coefficient directeur de la tangente est: $f'(0) = \frac{-b}{4} = 0,05$ donc $b = 4 \times 0,05 \Leftrightarrow b = 0,2$

Conclusion: Pour tout $x \in [0 ; +\infty[$, $f(x) = \frac{1}{1+e^{-0,2x}}$

Partie B:

1) Au 1^{er} Janvier 2010, on a $x = 10$

$$p(10) = \frac{1}{1+e^{-2}} \approx 0,88$$

Donc 88 % des individus sont équipés au 1^{er} Janvier 2010

2)a) La fonction p est dérivable sur $[0 ; +\infty[$

$$p'(x) = -\frac{-0,2 e^{-0,2x}}{(1+e^{-0,2x})^2} = \frac{0,2 e^{-0,2x}}{(1+e^{-0,2x})^2}$$

$$(1+e^{-0,2x})^2 > 0 \text{ et } 0,2 e^{-0,2x} > 0$$

Tableau de variations:

| | | |
|-------|---------------|-----------|
| x | 0 | $+\infty$ |
| f'(x) | + | |
| f(x) | $\frac{1}{2}$ | 1 |

avec $f(0) = \frac{1}{1+e^0} = \frac{1}{2}$

2)b) Pour tout réel positif $p(x) = \frac{1}{1+e^{-0,2x}}$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} (-0,2x) = -\infty \text{ donc } \lim_{x \rightarrow +\infty} e^{-0,2x} = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} (1+e^{-0,2x}) = 1$$

Conclusion: $\lim_{x \rightarrow +\infty} p(x) = 1$, la droite $y = 1$ est asymptote horizontale à la courbe au voisinage de $+\infty$

2)c) Sur le long terme, tous les individus seront équipés

3) $p(x) = \frac{1}{1+e^{-0,2x}} \geq 0,95$

$$\frac{1}{1+e^{-0,2x}} \geq 0,95 \Leftrightarrow 1 \geq 0,95 (1+e^{-0,2x}) \Leftrightarrow \frac{1}{0,95} - 1 \geq e^{-0,2x} \Leftrightarrow \frac{0,05}{0,95} \geq e^{-0,2x}$$

$$\Leftrightarrow \ln\left(\frac{0,05}{0,95}\right) \geq -0,2x \text{ (la fonction "ln" est croissante sur }]0 ; +\infty[\text{)}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\ln\left(\frac{0,05}{0,95}\right)}{-0,2} \leq x \text{ avec } \frac{\ln\left(\frac{0,05}{0,95}\right)}{-0,2} \approx 14,72$$

Au cours de l'année 2000 + 14 = 2014 le marché sera saturé entre le mois d'Août et le mois de Septembre (0,72 x 12 = 8,64 soit plus de 8 mois)

4)a) $\frac{e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}} = \frac{e^{0,2x} \times 1}{e^{0,2x}(e^{-0,2x} + 1)} = \frac{1}{1+e^{-0,2x}} = p(x)$

4b) Pour tout réel positif,

$$p(x) = \frac{e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}} = \left(\frac{1}{0,2} \right) \times \frac{0,2 e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}} = 5 \times \frac{0,2 e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}} \quad (\text{forme } \frac{u'}{u} \text{ primitive } \ln(u))$$

Une primitive de la fonction p est la fonction P définie sur $[0; +\infty[$ par: $P(x) = 5 \ln(1+e^{0,2x})$

$$4c) m = \frac{1}{2} \int_8^{10} p(x) dx = \frac{1}{2} [P(x)]_8^{10} = \frac{1}{2} (P(10) - P(8))$$

$$m = \frac{1}{2} (5 \ln(1+e^2) - 5 \ln(1+e^{1,6})) = \frac{5}{2} \times \ln\left(\frac{1+e^2}{1+e^{1,6}}\right) \approx 0,86$$

Exercice 2:

Partie A: étude trajectoire du drone d'Alex

1) Représentation paramétrique de la droite (A B)

Un vecteur directeur de la droite (A B) est: $\vec{AB}(0; 2; 0,5)$

La droite (A B) passe par le point A

$$\begin{cases} x = x_A + \alpha t \\ y = y_A + \beta t \\ z = z_A + \gamma t \end{cases}, t \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2t \\ z = 0,25 + 0,5t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

2a) $\vec{n}(0; 1; -1)$ vecteur normal du plan (P Q U) ?

$\vec{PQ}(0; 1; 1)$ et $\vec{PU}(10; 0; 0)$ deux vecteurs non colinéaires du plan (P Q U)

$$\vec{n} \cdot \vec{PQ} = 0 + 1 - 1 = 0$$

$$\vec{n} \cdot \vec{PU} = 0 + 0 + 0 = 0$$

Le vecteur \vec{n} est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan (P Q U) : \vec{n} est un vecteur normal du plan (P Q U)

2b) Equation cartésienne du plan (P Q U)

$ax + by + cz + d = 0$ avec $\vec{n}(a; b; c)$

$\vec{n}(0; 1; -1)$ d'où $y - z + d = 0$

Le point P(0; 10; 0) appartient au plan (P Q U) : $y_P - z_P + d = 0 \Leftrightarrow 10 + d = 0 \Leftrightarrow d = -10$

Equation du plan (P Q U) : $y - z - 10 = 0$

$$3) \begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2t \\ z = 0,25 + 0,5t \\ y - z - 10 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2t \\ z = 0,25 + 0,5t \\ (4 + 2t) - (0,25 + 0,5t) - 10 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2t \\ z = 0,25 + 0,5t \\ 3,75 + 1,5t = 10 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2t \\ z = 0,25 + 0,5t \\ t = \frac{10 - 3,75}{1,5} = \frac{6,25}{1,5} = \frac{25}{6} \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2 \times \frac{25}{6} = \frac{74}{6} = \frac{37}{3} \\ z = 0,25 + 0,5 \times \frac{25}{6} = \frac{7}{3} \end{cases}$$

La droite (A B) et le plan (P Q U) sont sécants au point I de coordonnées: $I\left(2; \frac{37}{3}; \frac{7}{3}\right)$

4) On sait que: $I\left(2; \frac{37}{3}; \frac{7}{3}\right)$ et $Q(0; 11; 1)$ et $T(10; 11; 1)$

$\frac{7}{3} \approx 2,3 \geq 1$ donc l'altitude du drone est supérieure à celle de l'obstacle

Partie B: distance minimale entre les deux trajectoires

1) On sait que $\vec{AM} = a \vec{AB}$ et $\vec{CN} = b \vec{CD}$

Relation de Chasles:

$$\vec{MN} = \vec{MA} + \vec{AC} + \vec{CN} = -\vec{AM} + \vec{AC} + \vec{CN} = -a \vec{AB} + \vec{AC} + b \vec{CD}$$

$\vec{AB}(0; 2; 0,5)$ d'où $a \vec{AB}(0; 2a; 0,5a)$, $\vec{AC}(2; 2; 0)$ et $\vec{CD}(-2; 0; 0)$ d'où $b \vec{CD}(-2b; 0; 0)$

Les coordonnées de \vec{MN} sont:

$$\vec{MN}(2 - 2b; -2a + 2; -0,5a)$$

$$2) \vec{MN} \cdot \vec{CD} = -2(2 - 2b) + 0$$

$$\vec{MN} \cdot \vec{AB} = 2(-2a + 2) + 0,5 \times (-0,5a) = -4a + 4 - \frac{1}{4}a = -\frac{17}{4}a + 4$$

La droite (MN) est perpendiculaire à la droite (AB) et à la droite (CD) :

$$\begin{cases} -2(2 - 2b) = 0 \\ -\frac{17}{4}a + 4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2 = 2b \\ \frac{17}{4}a = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} b = 1 \\ a = \frac{16}{17} \end{cases}$$

La distance MN est minimale lorsque $a = \frac{16}{17}$ et $b = 1$

$$3) \vec{MN}\left(0; 2 - \frac{32}{17}; -\frac{16}{34}\right) \text{ soit } \vec{MN}\left(0; \frac{2}{17}; -\frac{8}{17}\right)$$

$$MN = \sqrt{(0)^2 + \left(\frac{2}{17}\right)^2 + \left(-\frac{8}{17}\right)^2} = \sqrt{\frac{68}{289}} = \frac{\sqrt{68}}{17} = \frac{2\sqrt{17}}{17}$$

$MN \approx 0,49$

Attention: une unité correspond à 10 mètres

Conclusion: la distance minimale qui sépare les deux drones est environ égale à 4,9 m .

Comme $4,9 \geq 4$, il n'y aura pas de collision entre les deux drones.

Exercice 3:

$$1) c = \frac{1}{2} e^{i\frac{\pi}{3}} = \frac{1}{2} \left(\cos\left(\frac{\pi}{3}\right) + i \sin\left(\frac{\pi}{3}\right) \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = \frac{1}{4} (1 + i\sqrt{3}) \neq \frac{1}{4} (1 - i\sqrt{3})$$

Affirmation 1: Fausse

$$2) \text{ Pour tout entier } n, c^{3n} = \left(\frac{1}{2} e^{i\frac{\pi}{3}} \right)^{3n} = \left(\frac{1}{2} \right)^{3n} \times \left(e^{i\frac{\pi}{3}} \right)^{3n} = \left(\frac{1}{2} \right)^{3n} \times (e^{in\pi}) = \left(\frac{1}{2} \right)^{3n} \times (\cos(n\pi) + i \sin(n\pi))$$

$$c^{3n} = \left(\frac{1}{2} \right)^{3n} \times \cos(n\pi) \text{ avec } \begin{cases} \cos(n\pi) = 1, & n \text{ pair} \\ \cos(n\pi) = -1, & n \text{ impair} \end{cases} \text{ donc } c^{3n} \in \mathbb{R}$$

Affirmation 2: Vraie

$$3) O \text{ affine } z_O = 0 ; S \text{ affine } z_S = c^2 = \frac{1}{4} e^{i\frac{2\pi}{3}} = \frac{1}{4} \left(\frac{-1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2} \right) \text{ et } T \text{ affine } z_T = \frac{1}{c} = 2 e^{-i\frac{\pi}{3}} = 2 \left(\frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$\text{On a: } z_O = 0 ; z_S = \frac{1}{8} (-1 + i\sqrt{3}) \text{ et } z_T = 1 - i\sqrt{3}$$

Les vecteurs \vec{OS} et \vec{OT} ont pour affixe:

$$z_{\vec{OS}} = z_S - z_O = \frac{-1}{8} + i \frac{\sqrt{3}}{8} \text{ et } z_{\vec{OT}} = z_T - z_O = 1 - i\sqrt{3} = -8 \left(\frac{-1}{8} + i \frac{\sqrt{3}}{8} \right)$$

$$\text{Donc } z_{\vec{OT}} = -8 z_{\vec{OS}}$$

Les vecteurs \vec{OS} et \vec{OT} sont colinéaires, les points O, S et T sont alignés.

Affirmation 3: Vraie

$$4) |c| = \left| \frac{1}{2} e^{i\frac{\pi}{3}} \right| = \frac{1}{2} \left| e^{i\frac{\pi}{3}} \right| = \frac{1}{2}$$

$$|c| + |c|^2 + \dots + |c|^n = |c| + |c|^2 + \dots + |c|^n = \left(\frac{1}{2} \right)^1 + \left(\frac{1}{2} \right)^2 + \dots + \left(\frac{1}{2} \right)^n$$

On repère une suite géométrique de premier terme $\frac{1}{2}$ et de raison $q = \frac{1}{2}$

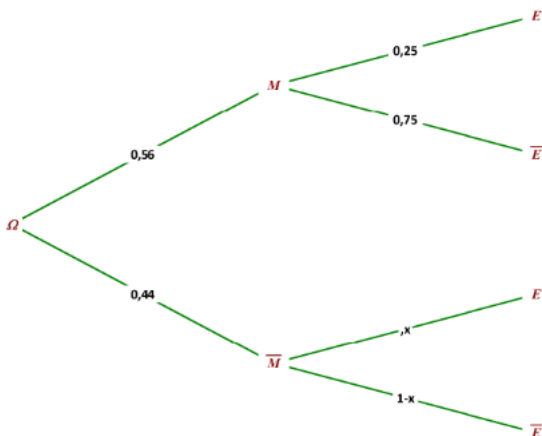
$$\left(\frac{1}{2} \right)^1 + \left(\frac{1}{2} \right)^2 + \dots + \left(\frac{1}{2} \right)^n = \frac{1}{2} \times \frac{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^n}{1 - \frac{1}{2}} = \frac{1}{2} \times \frac{1 - \left(\frac{1}{2} \right)^n}{\frac{1}{2}} = 1 \times \left(1 - \left(\frac{1}{2} \right)^n \right) = 1 - \left(\frac{1}{2} \right)^n$$

Affirmation 4: Vraie

Exercice 4:

Partie A:

1) Arbre pondéré:



2) Calcul: $P(M \cap E) = ?$

$$P(M \cap E) = P(M) \times P_M(E) = 0,56 \times 0,24 = 0,14$$

3)a) Calcul: $P(E) = ?$

$$P(E) = P(M \cap E) + P(M^- \cap E) = P(M) \times P_M(E) + P(M^-) \times P_{M^-}(E)$$

$$P(E) = 0,14 + 0,44x$$

3)b) 16,2 % des téléspectateurs ont regardé le match:

$$P(E) = 0,162 \Leftrightarrow 0,14 + 0,44x = 0,162 \Leftrightarrow x = \frac{0,162 - 0,14}{0,44}$$

$$x = 0,05$$

4) Le téléspectateur interrogé n'a PAS regardé l'émission, probabilité qu'il ait regardé le match:

$$\text{Calcul: } P_{E^-}(M) = ?$$

$$P(E^-) = 1 - P(E) = 1 - 0,14 - 0,44 \times 0,05 = 0,838$$

$$P_{E^-}(M) = \frac{P(M \cap E^-)}{P(E^-)} = \frac{P(M) \times P_M(E^-)}{P(E^-)} = \frac{0,56 \times 0,75}{0,838}$$

$$P_{E^-}(M) \approx 0,50$$

La probabilité qu'il ait regardé le match sachant qu'il n'a pas regardé l'émission est égale à 0,50

Partie B:

1) La variable aléatoire T suit une loi normale d'espérance $\mu = 1,5$ et $\sigma = 0,5$

à la calculatrice, on obtient:

$$P(1 \leq T \leq 2) \approx 0,683$$

2) $P(T \geq t) = 0,066$ d'où $P(T < t) = 1 - P(T \geq t) = 1 - 0,066 = 0,934$

À la calculatrice, on trouve $t \approx 2,25$

Donc 6,6 % des téléspectateurs ont passé plus de 2 h 15 min devant la télévision le soir du match.

Partie C:

1) La variable aléatoire S suit une loi exponentielle de paramètre λ strictement positif.

$P(1 \leq S \leq 2) = 0,25$ car un quart de boîtiers ont une durée de vie comprise entre 1 et 2 ans

$$P(1 \leq S \leq 2) = e^{-\lambda} - (e^{-2\lambda}) = \frac{1}{4}$$

$$e^{-\lambda} - (e^{-2\lambda}) = \frac{1}{4} \Leftrightarrow e^{-\lambda} - (e^{-2\lambda}) - \frac{1}{4} = 0 \Leftrightarrow (e^{-\lambda}) - (e^{-\lambda})^2 - \frac{1}{4} = 0 \text{ on pose } X = e^{-\lambda}$$

$$\text{on obtient l'équation suivante: } -X^2 + X - \frac{1}{4} = 0$$

$$\Delta = b^2 - 4ac = (1)^2 - 4 \times (-1) \times \left(\frac{-1}{4}\right) = 0$$

$$\text{une unique solution réelle: } X_0 = \frac{-b}{2a} = \frac{-1}{-2} = \frac{1}{2} = 0,5$$

$$\text{Donc } e^{-\lambda} = 0,5 \Leftrightarrow \ln(e^{-\lambda}) = \ln\left(\frac{1}{2}\right) \Leftrightarrow -\lambda = -\ln(2)$$

d'où $\lambda = \ln(2)$

La durée moyenne des boîtiers est : $E(S) = \frac{1}{\lambda}$ soit $E(S) = \frac{1}{\ln(2)} \approx 1,44 < 3$

L'affirmation de l'usine est donc fautive.